

# Roboter-Abkanttechnik

1x	Biegezelle TRUMPF TruBend Cell 5000	Arbeitsbereich Kantlänge 4.250mm	Presskraft 2.300KN
	Systemkomponenten: <ul style="list-style-type: none"> <li>▪ Abkantpresse TruBend 5230</li> <li>▪ Abkantroboter BendMaster 60</li> <li>▪ Umgreifstation NC</li> <li>▪ Vaccumgreifer, mit Vereinzelung</li> <li>▪ Vaccumgreifer, ohne Vereinzelung</li> <li>▪ Zangengreifer mit Drehachse</li> </ul>	Teilegewicht max. 40KG	Abkantroboter: Tragkraft inkl. Greifer 60KG
	Werkzeugklemmsystem TRUMPF Werkzeugklemmung hydraulisch Unterwerkzeugverschiebung pneumatisch	Teilegr. max. 1.000 x 2.000mm Profile max. Länge 2.500mm Materialdicke min. 0,7mm	Fahrbahnlänge 10.000mm



1x	<p>Biegezelle AMADA EG 6013 AR</p> <p>Systemkomponenten:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>▪ Abkantpresse AMADA EG-6013</li> <li>▪ Abkantroboter</li> <li>▪ Winkelmesssystem Bi-S</li> <li>▪ Greiferstation</li> <li>▪ Doppelblechsensor und Umgreifstation</li> <li>▪ Werkzeugmagazin</li> <li>▪ Förderband zur Entladung</li> </ul> <p>Duales, servo-elektrisches Antriebssystem (DSP)</p>	<p>Arbeitsbereich Kantlänge 1.350mm</p> <p>Teilegr. max. 300 x 300mm Teilegr. min. 40 x 80mm Materialdicke max. 2,5mm Materialdicke min. 0,6mm</p>	<p>Presskraft 600KN</p> <p>Abkantroboter: Tragkraft inkl. Greifer 10KG</p> <p>Fahrbahnlänge 3.200mm Förderbandlänge 2.000mm</p>
----	---	--	---

